

Betriebssysteme Theorie

SS 2011

Hans-Georg Eßer
Dipl.-Math., Dipl.-Inform.

Foliensatz E (12.05.2011)
Deadlocks



12.05.2011

Betriebssysteme-Theorie, Hans-Georg Eßer

Folie E-1

Was ist ein Deadlock?

- Eine Menge von Prozessen befindet sich in einer **Deadlock-Situation**, wenn:
 - jeder Prozess auf eine Ressource wartet, die von einem anderen Prozess blockiert wird
 - keine der Ressourcen freigegeben werden kann, weil der haltende Prozess (indem er selbst wartet) blockiert ist
- In einer Deadlock-Situation werden also die Prozesse dauerhaft verharren
- Deadlocks sind unbedingt zu vermeiden

12.05.2011

Betriebssysteme-Theorie, Hans-Georg Eßer

Folie E-3

Deadlocks – Gliederung

- Einführung
- Ressourcen-Typen
- Hinreichende und notwendige Deadlock-Bedingungen
- Deadlock-Erkennung und -Behebung
- Deadlock-Vermeidung (avoidance): Banker-Algorithmus
- Deadlock-Verhinderung (prevention)

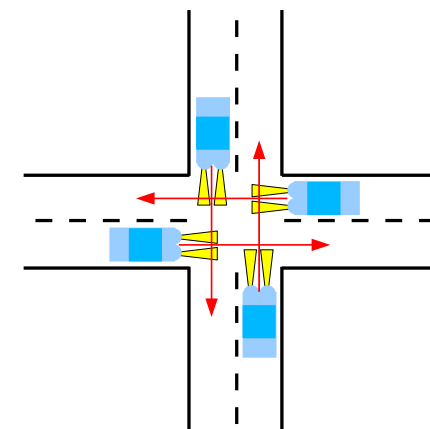
12.05.2011

Betriebssysteme-Theorie, Hans-Georg Eßer

Folie E-2

Deadlock: Rechts vor Links (1)

- Der Klassiker: Rechts-vor-Links-Kreuzung



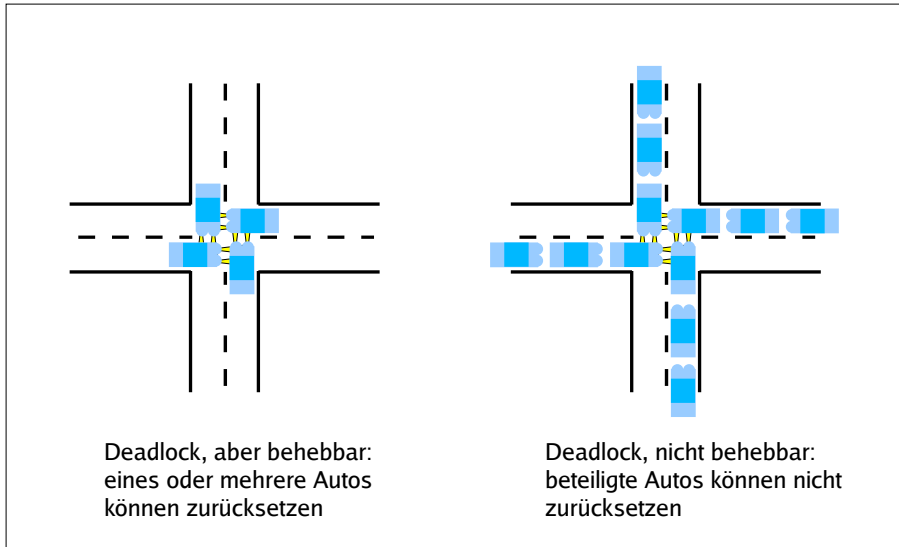
Wer darf fahren?
Potenzieller Deadlock

12.05.2011

Betriebssysteme-Theorie, Hans-Georg Eßer

Folie E-4

Deadlock: Rechts vor Links (2)

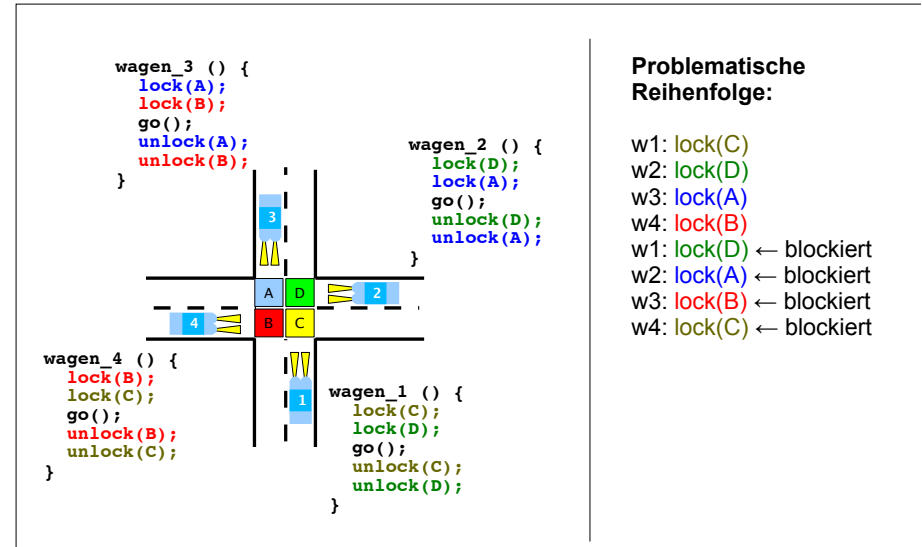


12.05.2011

Betriebssysteme-Theorie, Hans-Georg Eßer

Folie E-5

Deadlock: Rechts vor Links (4)

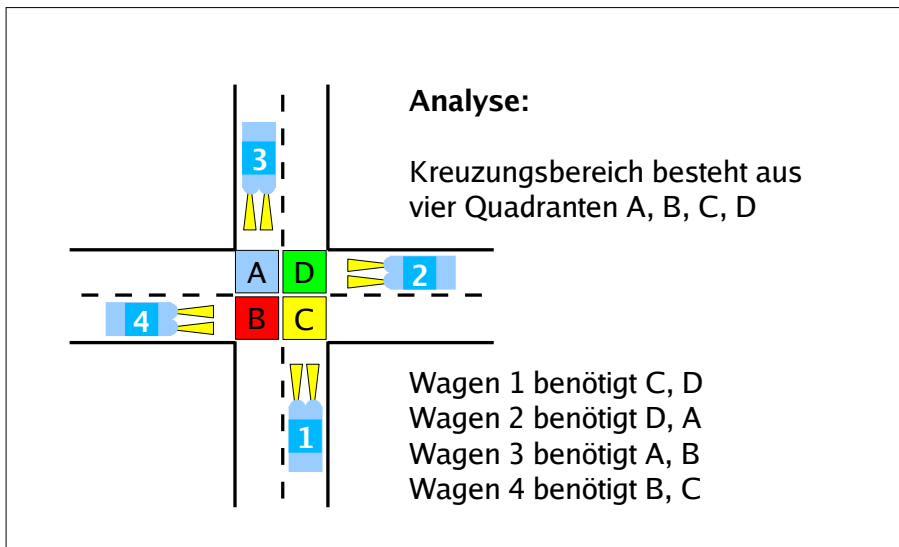


12.05.2011

Betriebssysteme-Theorie, Hans-Georg Eßer

Folie E-7

Deadlock: Rechts vor Links (3)



12.05.2011

Betriebssysteme-Theorie, Hans-Georg Eßer

Folie E-6

Deadlock: kleinstes Beispiel (1)

- Zwei Locks A und B
 - z. B. A = Scanner, B = Drucker,
Prozesse P, Q wollen beide eine Kopie erstellen
- Locking in verschiedenen Reihenfolgen

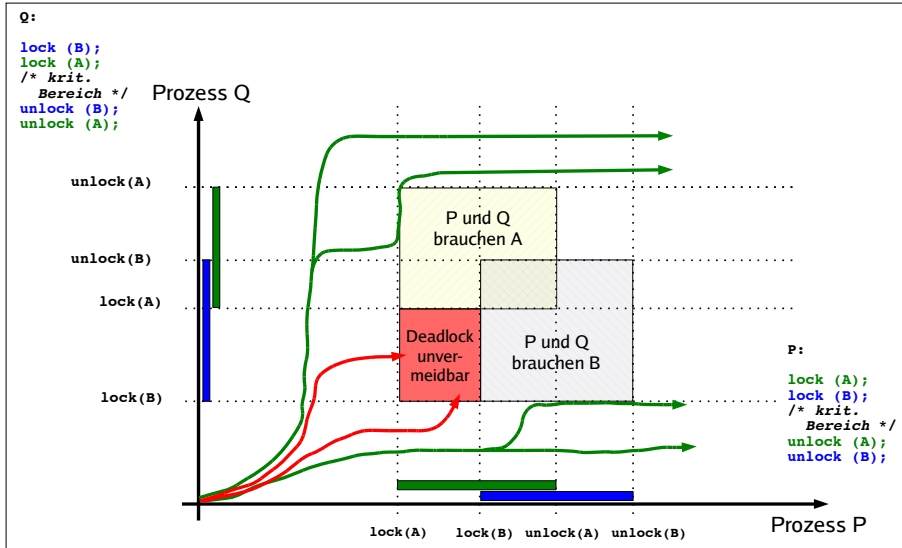
Prozess P	Prozess Q	Problematische Reihenfolge:
lock (A);	lock (B);	P: lock(A)
lock (B);	lock (A);	Q: lock(B)
/* krit. Bereich */		P: lock(B) ← blockiert
unlock (A);	unlock (B);	Q: lock(A) ← blockiert
unlock (B);	unlock (A);	

12.05.2011

Betriebssysteme-Theorie, Hans-Georg Eßer

Folie E-8

Deadlock: kleinstes Beispiel (2)



12.05.2011

Betriebssysteme-Theorie, Hans-Georg Eßer

Folie E-9

Deadlock: kleinstes Beispiel (4)

- Problem beheben:
P benötigt die Locks nicht gleichzeitig

Prozess P	Prozess Q
<pre>lock (A); /* krit. Bereich */ unlock (A);</pre>	<pre>lock (B); lock (A);</pre>
<pre>lock (B); /* krit. Bereich */ unlock (B);</pre>	<pre>/* krit. Bereich */ unlock (B); unlock (A);</pre>

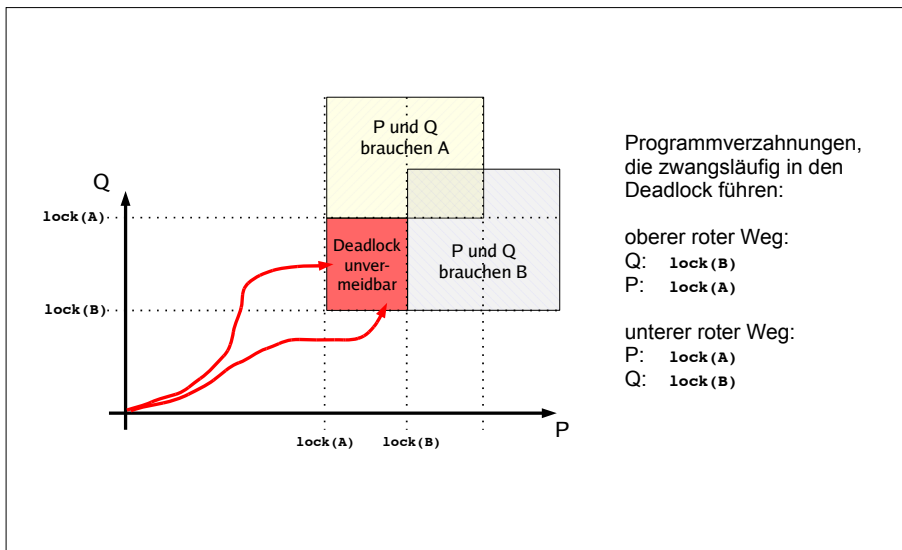
- Jetzt kann kein Deadlock mehr auftreten
- Andere Lösung: P und Q fordern A, B in gleicher Reihenfolge an

12.05.2011

Betriebssysteme-Theorie, Hans-Georg Eßer

Folie E-11

Deadlock: kleinstes Beispiel (3)

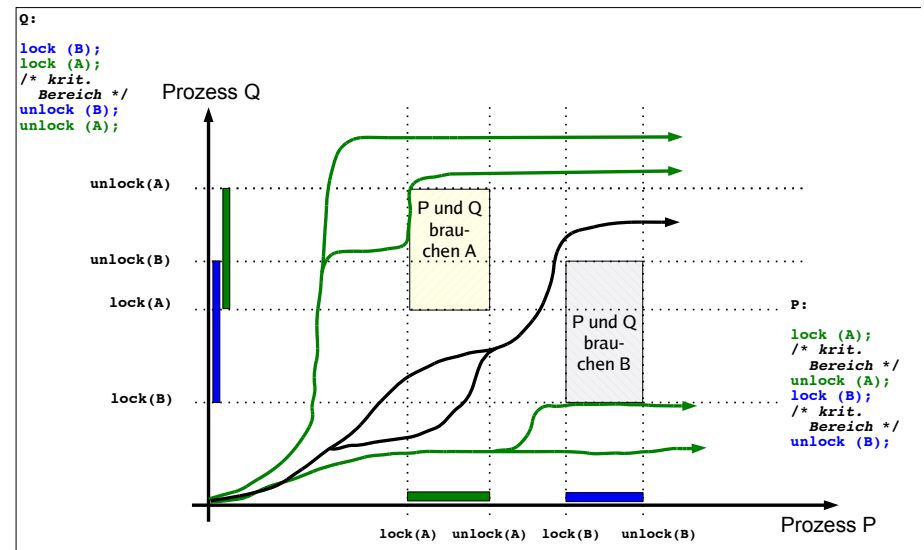


12.05.2011

Betriebssysteme-Theorie, Hans-Georg Eßer

Folie E-10

Deadlock: kleinstes Beispiel (5)

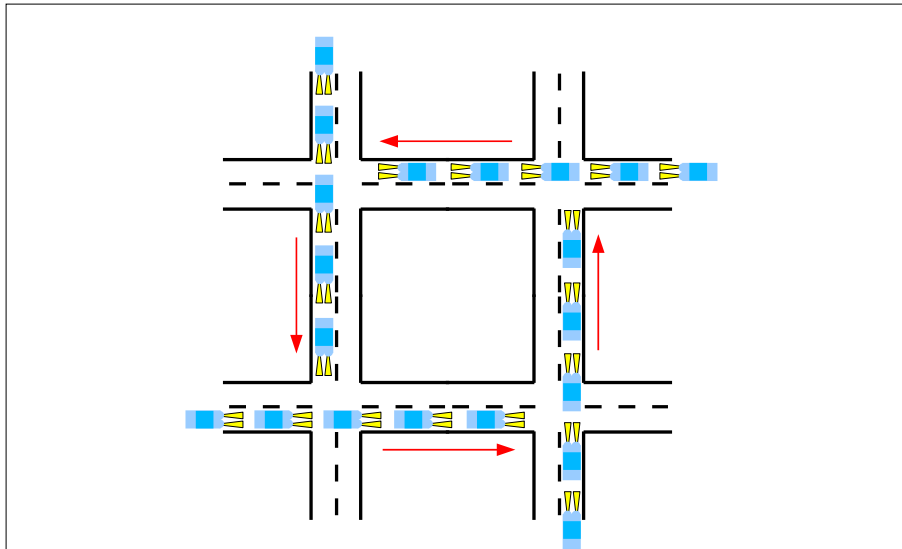


12.05.2011

Betriebssysteme-Theorie, Hans-Georg Eßer

Folie E-12

Grid Lock



12.05.2011

Betriebssysteme-Theorie, Hans-Georg Eßer

Folie E-13

Ressourcen-Typen (1)

Zwei Kategorien von Ressourcen: unterbrechbar / nicht unterbrechbar

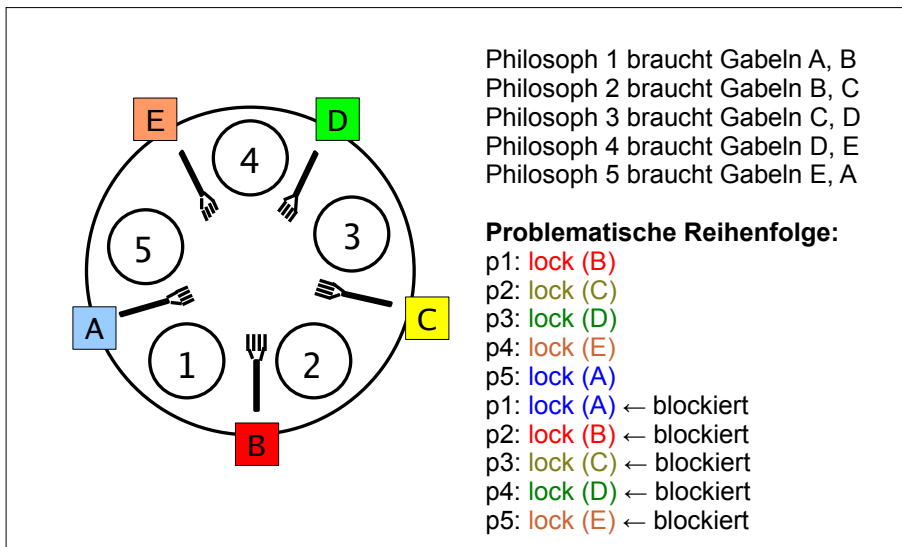
- unterbrechbare Ressourcen
 - Betriebssystem kann einem Prozess solche Ressourcen wieder entziehen
 - Beispiele:
 - CPU (Scheduler)
 - Hauptspeicher (Speicherverwaltung)
 - das kann Deadlocks vermeiden

12.05.2011

Betriebssysteme-Theorie, Hans-Georg Eßer

Folie E-15

Fünf-Philosophen-Problem



12.05.2011

Betriebssysteme-Theorie, Hans-Georg Eßer

Folie E-14

Ressourcen-Typen (2)

- nicht unterbrechbare Ressourcen
 - Betriebssystem kann Ressource nicht (ohne fehlerhaften Abbruch) entziehen – Prozess muss diese freiwillig zurückgeben
 - Beispiele:
 - DVD-Brenner (Entzug → zerstörter Rohling)
 - Tape-Streamer (Entzug → sinnlose Daten auf Band oder Abbruch der Bandsicherung wegen Timeout)
 - Nur die *nicht* unterbrechbaren sind interessant, weil sie Deadlocks verursachen können

12.05.2011

Betriebssysteme-Theorie, Hans-Georg Eßer

Folie E-16

Ressourcen-Typen (3)

- wiederverwendbare vs. konsumierbare Ressourcen
 - **wiederverwendbar:** Zugriff auf Ressource zwar exklusiv, aber nach Freigabe wieder durch anderen Prozess nutzbar (Platte, RAM, CPU, ...)
 - **konsumierbar:** von einem Prozess erzeugt und von einem anderen Prozess konsumiert (Nachrichten, Interrupts, Signale, ...)

Deadlock-Bedingungen (2)

- (1) bis (3) sind **notwendige** Bedingungen für einen Deadlock
- (1) bis (3) sind aber auch „wünschenswerte“ Eigenschaften eines Betriebssystems, denn:
 - gegenseitiger Ausschluss ist nötig für korrekte Synchronisation
 - Hold & Wait ist nötig, wenn Prozesse exklusiven Zugriff auf mehrere Ressourcen benötigen
 - Bei manchen Betriebsmitteln ist eine Präemption prinzipiell nicht sinnvoll (z. B. DVD-Brenner, Streamer)

Deadlock-Bedingungen (1)

1. Gegenseitiger Ausschluss (mutual exclusion)

- Ressource ist exklusiv: Es kann stets nur ein Prozess darauf zugreifen

2. Hold and Wait (besitzen und warten)

- Ein Prozess ist bereits im Besitz einer oder mehrerer Ressourcen, und
- er kann noch weitere anfordern

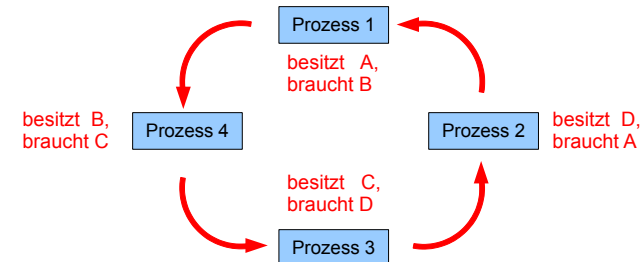
3. Ununterbrechbarkeit der Ressourcen

- Die Ressource kann nicht durch das Betriebssystem entzogen werden

Deadlock-Bedingungen (3)

4. Zyklisches Warten

- Man kann die Prozesse in einem Kreis anordnen, in dem jeder Prozess eine Ressource benötigt, die der folgende Prozess im Kreis belegt hat



Deadlock-Bedingungen (4)

1. Gegenseitiger Ausschluss
2. Hold and Wait
3. Ununterbrechbarkeit der Ressourcen
4. Zyklisches Warten

- (1) bis (4) sind **notwendige und hinreichende** Bedingungen für einen Deadlock
- Das zyklische Warten (4) (und dessen Unauflösbarkeit) sind Konsequenzen aus (1) bis (3)
- (4) ist der erfolgversprechendste Ansatzpunkt, um Deadlocks aus dem Weg zu gehen

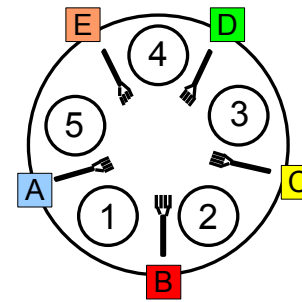
12.05.2011

Betriebssysteme-Theorie, Hans-Georg Eßer

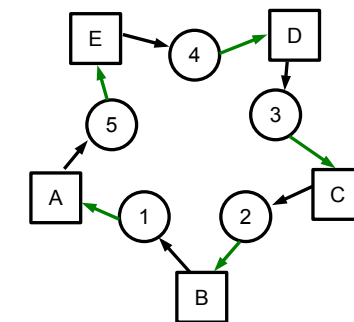
Folie E-21

Ressourcen-Zuordnungs-Graph (2)

Philosophen-Beispiel



Situation, nachdem alle Philosophen ihre rechte Gabel aufgenommen haben



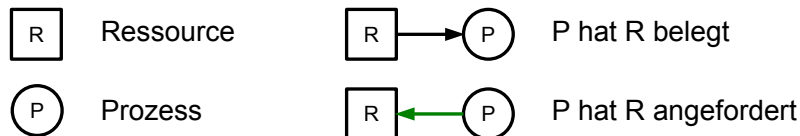
12.05.2011

Betriebssysteme-Theorie, Hans-Georg Eßer

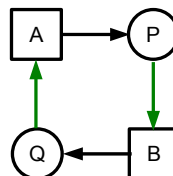
Folie E-23

Ressourcen-Zuordnungs-Graph (1)

- Belegung und (noch unerfüllte) Anforderung grafisch darstellen:



- P, Q aus Minimalbeispiel:
- Deadlock = Kreis im Graph



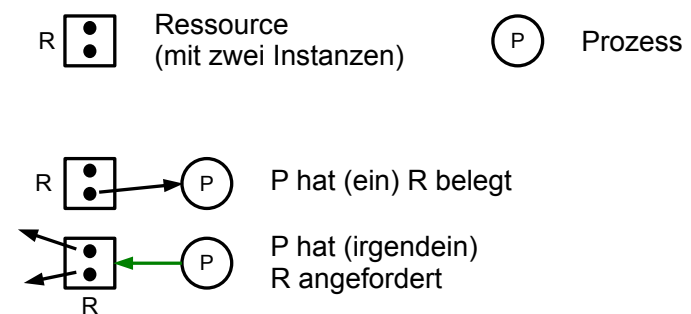
12.05.2011

Betriebssysteme-Theorie, Hans-Georg Eßer

Folie E-22

Ressourcen-Zuordnungs-Graph (3)

- Variante für Ressourcen, die mehrfach vorkommen können



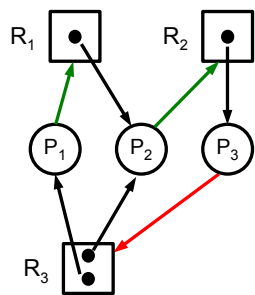
12.05.2011

Betriebssysteme-Theorie, Hans-Georg Eßer

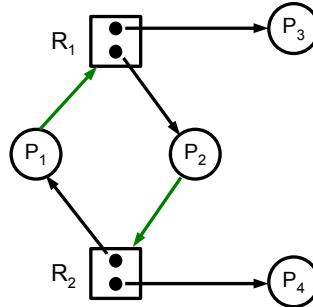
Folie E-24

Ressourcen-Zuordnungs-Graph (4)

- Beispiele mit mehreren Instanzen



Mit roter Kante ($P_3 \rightarrow R_3$) gibt es einen Deadlock (ohne nicht)



Kreis, aber kein Deadlock – Bedingung ist nur **notwendig**, nicht hinreichend!

12.05.2011

Betriebssysteme-Theorie, Hans-Georg Eßer

Folie E-25

Deadlock-Erkennung (detection) (2)

-Vermeidung (avoidance)
-Verhinderung (prevention)

- n Prozesse P_1, \dots, P_n
- m Ressourcentypen R_1, \dots, R_m
Vom Typ R_i gibt es E_i Ressourcen-Instanzen ($i=1, \dots, m$)
→ **Ressourcenvektor** $E = (E_1 E_2 \dots E_m)$
- Ressourcenrestvektor** A (wie viele sind noch frei?)
- Belegungsmatrix** C
 C_{ij} = Anzahl Ressourcen vom Typ j , die von Prozess i belegt sind
- Anforderungsmatrix** R
 R_{ij} = Anzahl Ressourcen vom Typ j , die Prozess i noch benötigt

12.05.2011

Betriebssysteme-Theorie, Hans-Georg Eßer

Folie E-27

Deadlock-Erkennung (detection) (1)

-Vermeidung (avoidance)
-Verhinderung (prevention)

- Idee: Deadlocks zunächst zulassen
- System regelmäßig auf Vorhandensein von Deadlocks überprüfen und diese dann abstellen
- Nutzt drei Datenstrukturen:
 - Belegungsmatrix
 - Ressourcenrestvektor
 - Anforderungsmatrix

12.05.2011

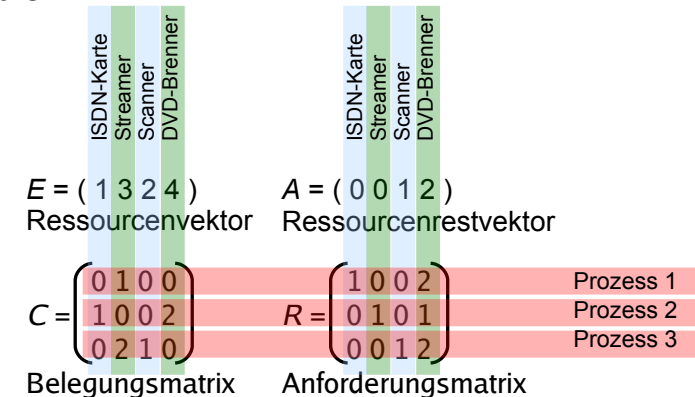
Betriebssysteme-Theorie, Hans-Georg Eßer

Folie E-26

Deadlock-Erkennung (detection) (3)

-Vermeidung (avoidance)
-Verhinderung (prevention)

- Beispiel:



12.05.2011

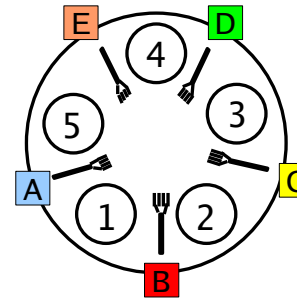
Betriebssysteme-Theorie, Hans-Georg Eßer

Folie E-28

Algorithmus

1. Suche einen unmarkierten Prozess P_i , dessen verbleibende Anforderungen vollständig erfüllbar sind, also $R_{ij} \leq A_j$ für alle j
2. Gibt es keinen solchen Prozess, beende Algorithmus
3. Ein solcher Prozess könnte erfolgreich abgearbeitet werden. Simuliere die Rückgabe aller belegten Ressourcen:
 $A := A + C_i$ (i -te Zeile von C)
Markiere den Prozess – er ist nicht Teil eines Deadlocks
4. Weiter mit Schritt 1

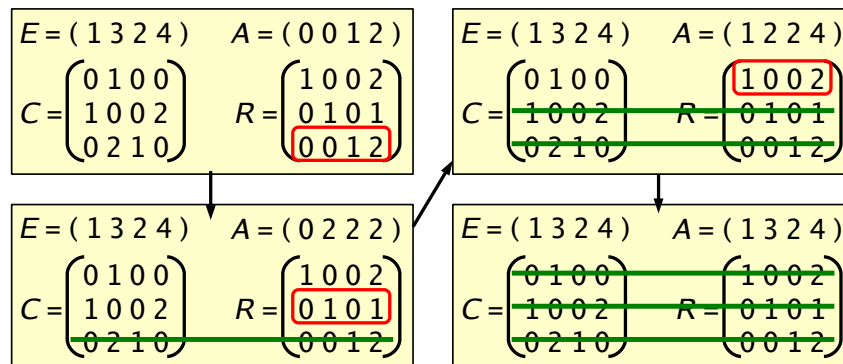
Beispiel (5 Philosophen)



	A	B	C	D	E	A	B	C	D	E	
$E =$	1	1	1	1	1	$A =$	0	0	0	0	0
$C =$	1	0	0	0	0	$R =$	0	0	0	0	1
	0	1	0	0	0		1	0	0	0	0
	0	0	1	0	0		0	1	0	0	0
	0	0	0	1	0		0	0	1	0	0
	0	0	0	0	1		0	0	0	1	0

- Algorithmus bricht direkt ab
- alle Prozesse sind Teil eines Deadlocks

- Alle Prozesse, die nach diesem Algorithmus nicht markiert sind, sind an einem Deadlock beteiligt
- Beispiel



Deadlock-Behebung:

Was tun, wenn ein Deadlock erkannt wurde?

- **Entziehen** einer Ressource?
In den Fällen, die wir betrachten, unmöglich (ununterbrechbare Ressourcen)
- **Abbruch** eines Prozesses, der am Deadlock beteiligt ist
- **Rücksetzen** eines Prozesses in einen früheren Prozesszustand, zu dem die Ressource noch nicht gehalten wurde
 - erfordert regelmäßiges Sichern der Prozesszustände

Deadlock Avoidance (Vermeidung)

- **Idee:** BS erfüllt Ressourcenanforderung nur dann, wenn dadurch auf keinen Fall ein Deadlock entstehen kann
- Das funktioniert nur, wenn man die **Maximalforderungen aller Prozesse** kennt
 - Prozesse registrieren **beim Start** für alle denkbaren Ressourcen ihren Maximalbedarf
 - für die Praxis i. d. R. irrelevant
 - nur in wenigen Spezialfällen nützlich

12.05.2011

Betriebssysteme-Theorie, Hans-Georg Eßer

Folie E-33

Banker-Algorithmus (1)

- Idee: Liquidität im Kreditgeschäft
 - Kunden haben eine Kreditlinie (maximaler Kreditbetrag)
 - Kunden können ihren Kredit in Teilbeträgen in Anspruch nehmen, bis die Kreditlinie ausgeschöpft ist – dann zahlen sie den kompletten Kreditbetrag zurück
 - Prüfe bei Kreditanforderung, ob diese die Bank in einem **sicheren** Zustand lässt, was die Liquidität angeht – wird der Zustand unsicher, lehnt die Bank die Auszahlung ab

12.05.2011

Betriebssysteme-Theorie, Hans-Georg Eßer

Folie E-35

Sichere vs. unsichere Zustände

- Ein Zustand heißt **sicher**, wenn es eine Ausführreihenfolge der Prozesse gibt, die auch dann keinen Deadlock verursacht, wenn alle Prozesse sofort ihre maximalen Ressourcenforderungen stellen.
- Ein Zustand heißt **unsicher**, wenn er nicht sicher ist.
- Unsicher bedeutet nicht zwangsläufig Deadlock!

12.05.2011

Betriebssysteme-Theorie, Hans-Georg Eßer

Folie E-34

Banker-Algorithmus (2) – Beispiel

Bank: 1200 €, 900 € verliehen, 300 € Cash

sicher, denn es gibt folgende Auszahlungs-/Rückzahlungsreihenfolge:

	Max.	Aktueller Kredit
Kunde 1	1000 €	500 €
Kunde 2	400 €	200 €
Kunde 3	900 €	200 €

	(Bank)
K2: leiht	200 € (100 €)
K2: rückz.	400 € (500 €)
K1: leiht	500 € (0 €)
K1: rückz.	1000 € (1000 €)
K3: leiht	700 € (300 €)
K3: rückz.	900 € (1200 €)

Bank: 1200 €, 1000 € verliehen, 200 € Cash

unsicher, weil es keine mögliche Auszahlungsreihenfolge gibt, die die Bank bedienen kann:

	Max.	Aktueller Kredit
Kunde 1	1000 €	500 €
Kunde 2	400 €	200 €
Kunde 3	900 €	300 €

	(Bank)
K2: leiht	200 € (0 €)
K2: rückz.	400 € (400 €)
K1: leiht	500 € (-100 €)
K3: leiht	600 € (-200 €)

(letzte zwei unmöglich)

12.05.2011

Betriebssysteme-Theorie, Hans-Georg Eßer

Folie E-36

Banker-Algorithmus (3) – Beispiel

Bank: 1200 €,
900 € verliehen, 300 € Cash

😊	Max.	Aktueller Kredit
Kunde 1	1000 €	500 €
Kunde 2	400 €	200 €
Kunde 3	900 €	200 €

→ Kunde 3 fordert 100 € an

Übergang sicher → unsicher
nicht zulassen!

Bank: 1200 €,
1000 € verliehen, 200 € Cash

😞	Max.	Aktueller Kredit
Kunde 1	1000 €	500 €
Kunde 2	400 €	200 €
Kunde 3	900 €	300 €

↓ Kunde 2 fordert 200 € an und zahlt alles zurück

Bank: 400 € Cash

Kunde 1	1000 €	500 €
Kunde 2	400 €	0 €
Kunde 3	900 €	300 €



Banker-Algorithmus (5)

Anforderung zulassen, falls

- Anforderung bleibt im Limit des Prozesses
- Zustand nach Gewähren der Anforderung ist sicher

Feststellen, ob ein Zustand sicher ist

=

Annehmen, dass alle Prozesse sofort ihre Maximalforderungen stellen, und dies auf Deadlocks überprüfen (siehe Algorithmus auf Folie E-29)

Banker-Algorithmus (4)

- Datenstrukturen wie bei Deadlock-Erkennung:
 - n Prozesse $P_1 \dots P_n$, m Ressourcentypen $R_1 \dots R_m$ mit je E_i Ressourcen-Instanzen ($i=1, \dots, m$) → **Ressourcenvektor $E = (E_1 E_2 \dots E_m)$**
 - **Ressourcenrestvektor A** (wie viele sind noch frei?)
 - **Belegungsmatrix C**
 C_{ij} = Anzahl Ressourcen vom Typ j , die Prozess i belegt
 - **Maximalbelegung Max :**
 Max_{ij} = max. Bedarf, den Prozess i an Ressource j hat
 - **Maximale zukünftige Anforderungen: $R = Max - C$,**
 R_{ij} = Anzahl Ressourcen vom Typ j , die Prozess i noch maximal anfordern kann

Banker-Algorithmus (6) – Beispiel

$$C = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 2 & 0 & 0 \\ 3 & 0 & 2 \\ 2 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} \rightarrow E = (10 \ 5 \ 7) \rightarrow A = (3 \ 3 \ 2) \quad \text{Max} = \begin{pmatrix} 7 & 5 & 3 \\ 3 & 2 & 2 \\ 9 & 0 & 2 \\ 2 & 2 & 2 \\ 4 & 3 & 3 \end{pmatrix} \quad R = \text{Max} - C = \begin{pmatrix} 7 & 4 & 3 \\ 1 & 2 & 2 \\ 6 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 4 & 3 & 1 \end{pmatrix}$$

Anforderung (1 0 2) durch Prozess P2 – ok?

1. (1 0 2) < (1 2 2), also erste Bedingung erfüllt
2. Auszahlung simulieren

$$C' = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 3 & 0 & 2 \\ 3 & 0 & 2 \\ 2 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} \rightarrow E = (10 \ 5 \ 7) \rightarrow A' = (2 \ 3 \ 0) \quad R' = \begin{pmatrix} 7 & 4 & 3 \\ 0 & 2 & 0 \\ 6 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 4 & 3 & 1 \end{pmatrix} \quad \text{Jetzt Deadlock-Erkennung durchführen}$$

Deadlock-Vermeidung (avoidance) (9)

<p>①</p> $E = (1057) \quad A' = (230)$ $C' = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 3 & 0 & 2 \\ 3 & 0 & 2 \\ 2 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} \quad R' = \begin{pmatrix} 7 & 4 & 3 \\ 0 & 2 & 0 \\ 6 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 4 & 3 & 1 \end{pmatrix}$	<p>④</p> $E = (1057) \quad A' = (753)$ $C' = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 3 & 0 & 2 \\ 3 & 0 & 2 \\ 2 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} \quad R' = \begin{pmatrix} 7 & 4 & 3 \\ 0 & 2 & 0 \\ 6 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 4 & 3 & 1 \end{pmatrix}$
<p>②</p> $E = (1057) \quad A' = (532)$ $C' = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 3 & 0 & 2 \\ 3 & 0 & 2 \\ 2 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} \quad R' = \begin{pmatrix} 7 & 4 & 3 \\ 0 & 2 & 0 \\ 6 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 4 & 3 & 1 \end{pmatrix}$	<p>⑤</p> $E = (1057) \quad A' = (1055)$ $C' = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 3 & 0 & 2 \\ 3 & 0 & 2 \\ 2 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} \quad R' = \begin{pmatrix} 7 & 4 & 3 \\ 0 & 2 & 0 \\ 6 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 4 & 3 & 1 \end{pmatrix}$
<p>③</p> $E = (1057) \quad A' = (743)$ $C' = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 3 & 0 & 2 \\ 3 & 0 & 2 \\ 2 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} \quad R' = \begin{pmatrix} 7 & 4 & 3 \\ 0 & 2 & 0 \\ 6 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 4 & 3 & 1 \end{pmatrix}$	<p>⑥</p> $E = (1057) \quad A' = (1057)$ $C' = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 3 & 0 & 2 \\ 3 & 0 & 2 \\ 2 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} \quad R' = \begin{pmatrix} 7 & 4 & 3 \\ 0 & 2 & 0 \\ 6 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 4 & 3 & 1 \end{pmatrix}$ <p style="text-align: right;">OK!</p>

12.05.2011

Betriebssysteme-Theorie, Hans-Georg Eßer

Folie E-41

1. Gegenseitiger Ausschluss

- Ressourcen nur dann exklusiv Prozessen zuteilen, wenn es keine Alternative dazu gibt
- Beispiel: Statt mehrerer konkurrierender Prozesse, die einen gemeinsamen Drucker verwenden wollen, einen Drucker-Spooler einführen
 - keine Konflikte mehr bei Zugriff auf Drucker (Spooler-Prozess ist der einzige, der direkten Zugriff erhalten kann)
 - aber: Problem evtl. nur verschoben (Größe des Spool-Bereichs bei vielen Druckjobs begrenzt?)

12.05.2011

Betriebssysteme-Theorie, Hans-Georg Eßer

Folie E-43

Deadlock-Verhinderung (prevention): Vorbeugendes Verhindern

- mache mindestens eine der vier Deadlock-Bedingungen unerfüllbar
 1. gegenseitiger Ausschluss
 2. Hold and Wait
 3. Ununterbrechbarkeit der Ressourcen
 4. Zyklisches Warten
- dann sind keine Deadlocks mehr möglich (denn die vier Bedingungen sind notwendig)

12.05.2011

Betriebssysteme-Theorie, Hans-Georg Eßer

Folie E-42

2. Hold and Wait

- Alle Prozesse müssen die benötigten Ressourcen gleich beim Prozessstart anfordern (und blockieren)
- hat verschiedene Nachteile:
 - Ressourcen-Bedarf entsteht oft dynamisch (ist also beim Start des Prozesses nicht bekannt)
 - verschlechtert Parallelität (Prozess hält Ressourcen über einen längeren Zeitraum)
- Datenbanksysteme: **Two Phase Locking**
 - Sperrphase: Alle Ressourcen erwerben (wenn das nicht klappt → alle sofort wieder freigeben)
 - Zugriffsphase (anschließend Freigabe)

12.05.2011

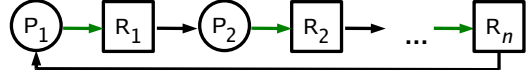
Betriebssysteme-Theorie, Hans-Georg Eßer

Folie E-44

3. Ununterbrechbarkeit der Ressourcen

- Ressourcen entziehen?
- siehe Deadlock-Behebung (Abbruch / Rücksetzen)

4. Zyklisches Warten (2)

- Annahme: Es gibt einen Zykel 

Für jedes i gilt: $ord(R_i) < ord(R_{i+1})$ und wegen des Zyklus auch $ord(R_n) < ord(R_1)$,
daraus folgt $ord(R_1) < ord(R_1)$: Widerspruch

- Problem: Gibt es eine feste Reihenfolge der Ressourcenbelegung, die für alle Prozesse geeignet ist?
- reduziert Parallelität (Ressourcen zu früh belegt)

4. Zyklisches Warten (1)

- Ressourcen durchnummerieren
 - $ord: R = \{R_1, \dots, R_n\} \rightarrow \mathbb{N}$, $ord(R_i) \neq ord(R_j)$ für $i \neq j$
- Prozess darf Ressourcen nur in der durch ord vorgegebenen Reihenfolge anfordern
 - Wenn $ord(R) < ord(S)$, dann ist die Sequenz


```
lock (S);
lock (R);
```

 ungültig
- Das macht Deadlocks unmöglich